事　務　連　絡
平成２５年２月５日

全日本プレ大会出場チーム　各位

全日本ロボット相撲大会事務局
事務局長　金井　健

全日本ロボットアメリカンフットボールプレ大会について

全日本ロボットアメリカンフットボールプレ大会を下記のとおり実施いたします。ご確認および監督・選手へ周知くださいますようお願い申し上げます。

１　スケジュール

２月２３日（日）【大会当日】

８：３０	選手受付、抽選 ※キャプテンが対応してください
９：００　～　９：３０	新ラジコン設定確認・各チーム調整・諸説明・車検
９：３０　～１０：００	開会式リハーサル
１０：００～１０：３０	開会式
１０：３０～１６：００	競　技
１６：００～１６：３０	表彰式
１６：３０～１７：００	記念撮影、事務手続き

※ 終了時刻は試合進行により変動します。

２　場所

パシフィコ横浜 展示ホールＡ　　横浜市西区みなとみらい 1-1-1

３　対戦方法

全チームを２グループに分け、総当たりによる予選リーグを行います。
予選リーグ２位の２チームによる３位決定戦、予選リーグ１位の２チームによる決勝戦を行い、順位を決定します。

※ 詳細は「別紙１：ロボフト組合せ表」をご参照ください。
※ 組合せにより試合が連続になる場合がございます。予めご了承ください。

４　賞金について

順位に応じて賞金があります。受付の際にご案内文書、返信用封筒および受領証をお渡しいたしますので、紛失しないようお持ち帰りください。

５　連 絡 事 項

① お車、貸切バスなどでご来場の際は、お近くの有料駐車場をご利用ください。
② 事故、渋滞など交通機関の遅れによる試合進行への配慮はできませんのでご注意ください
③ 撮影用の三脚は他のお客様の邪魔にならないような高さでご使用ください。
④ 手荷物は各自で管理してください。特に貴重品は手放さないようにご注意願います。
⑤ 選手及び監督の昼食は事務局でご用意します。
⑥ 病気、けが等のやむをえない理由により選手の変更が必要な場合は選手受付の際に申し出てください。
⑦ 競技ならびにラジコンシステムに影響を及ぼす恐れがありますので、WiFi･無線 LAN を利用する電子機器（ＤＳ、ＰＳＰ、ポケット WiFi など）を使用しないでください。

６　お問合せ先

全日本ロボット相撲大会事務局　TEL 045-285-0213　E-mail: mrobot@fsi.co.jp

○ ２/２２(土)～ ２/２３(日) の期間中は以下にご連絡ください。

090-6790-6631　金井
090-6924-5167　北野

以上

重要：監督、選手への注意事項

１．新ラジコンシステムのチャンネル設定について

特定のチャンネルへの偏りを防ぐため、新ラジコンシステムのチャンネルを指定しますので、大会前までに設定しておいてください。
設定方法、使用チャンネルについては「別紙２：新ラジコンシステムチャンネル設定方法」を参照ください。

２．新ラジコンシステムの設定ケーブル、取扱説明書をお持ちください

大会当日にチャンネル設定を確認し、問題がある場合は再設定して頂きますので、設定ケーブル、取扱説明書をお持ちください。

３．退館について

表彰式が終了するまで退館できません。敗退したチームは表彰式までにピットにお戻りください。

４．コート内は土足厳禁です。上履き運動靴を着用ください

５．会場内の電源（コンセント）の使用について

会場内の電源（コンセントなど）は使用できません。液体バッテリーを持ち込んでの充電は可としますが、床がコンクリートのため、落下・破損など取扱いには十分注意してください。

６．以下の項目に違反した場合、当該チームを「反則負け」もしくは「失格」とする場合があります。

（１）ピットは選手以外立ち入り禁止です。監督も立ち入り出来ません。
緊急の場合は会場スタッフにお声掛け頂き選手を呼び出してください。
（２）選手以外はロボットに触れないでください。

７．エキシビションマッチについて

高校生、全日本の優勝チームの対戦を行います。優勝チームは協力をお願いします。

８．その他

（１）対戦するチームのロボットが同系色でチームの判別が難しいとレフェリーが判断した場合は、ロボットに大会事務局が用意した識別用のシールを貼っていただきます。
（２）競技ならびにラジコンシステムに影響を及ぼす恐れがありますので、WiFi・無線 LAN を利用する電子機器（ＤＳ、ＰＳＰ、ポケット WiFi など）を使用しないでください。

以上

≪別紙１≫
全日本ロボットアメリカンフットボールプレ大会
～ 組合せ表 ～

【対戦方式】

≪予選リーグ≫

・試合時間は3分間。
・7点差をもってコールドゲーム。

★ 順位は勝点によって決めます。
・勝点は以下の通り。
勝ちチーム・・・・・・3ポイント
引分け・・・・・・・・・・1ポイント
負けチーム・・・・・・・0ポイント

・勝点が並んだ場合は、以下の成績で順位を決定します。
① 得失点差
② 総得点数
③ 当該チーム同士の対戦で勝者
④ 上記①～③で決定しない場合は、ジャンケンにて決定。

No	Ｊリーグ	Ｋリーグ
1	*J1*	*K1*
2	*J2*	*K2*
3	*J3*	*K3*

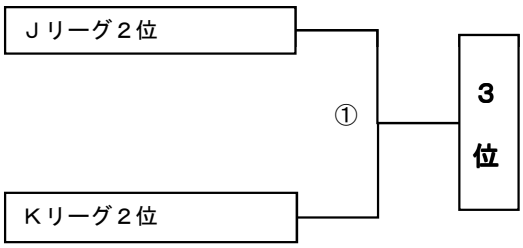
≪予選リーグ対戦スケジュール≫

No	Ｊリーグ		
1	*J1*	－	*J2*
2	*J3*	－	*J1*
3	*J2*	－	*J3*

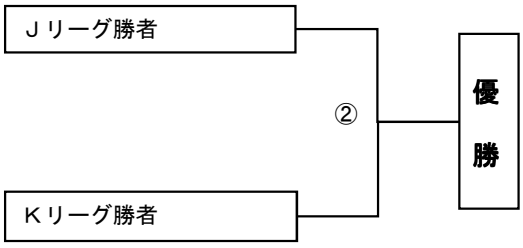
No	Ｋリーグ		
1	*K1*	－	*K2*
2	*K3*	－	*K1*
3	*K2*	－	*K3*

※ 対戦スケジュールについては変更になる場合があります。

≪3位決定戦≫



≪決勝戦≫



□ルール
・試合時間は３分。
・同点の場合は延長戦（Ｖゴール方式）にて勝敗を決定
・７点差をもってコールドゲーム。

第9回高校生ロボットアメリカンフットボール全国大会・全日本プレ大会
新ラジコンシステム　設定チャンネル一覧

新ラジコンシステム(NRC-20)	13

注意：NRC-20(黒い新ラジコンシステム)をお使いの方は13chに設定してください。
NRC-20以外の新ラジコンシステムをお使いの方は以下のチャンネルに設定してください。

【高校生の部】

No.	学校名	設定ch
1	北海道苫小牧工業高等学校	9
2	栃木県立真岡工業高等学校	9
3	栃木県立足利工業高等学校	9
4	埼玉県立春日部工業高等学校	9
5	埼玉県立大宮工業高等学校	9
6	千葉県立東総工業高等学校	9
7	千葉県立茂原樟陽高等学校	9
8	東京都立足立工業高等学校	9
9	東京都立葛西工業高等学校	9
10	神奈川県立小田原城北工業高等学校	9
11	富山県立富山工業高等学校	9
12	富山県立砺波工業高等学校	9
13	金沢市立工業高等学校	9
14	石川県立羽咋工業高等学校	9
15	相川学園 静清高等学校	5
16	松翠学園　岐阜第一高等学校	5
17	三重県立四日市中央工業高等学校	5
18	三重県立四日市工業高等学校	5
19	京都府立田辺高等学校	5
20	山口県立田布施農工高等学校	5
21	山口県立宇部工業高等学校	5
22	香川県立高松工芸高等学校	5
23	香川県立三豊工業高等学校	5
24	香川県立多度津高等学校	5
25	愛媛県立新居浜工業高等学校	5
26	愛媛県立東予高等学校	5
27	福岡県立小倉工業高等学校	5
28	沖縄県立沖縄工業高等学校	5
29	沖縄県立那覇工業高等学校	5

【全日本の部】

No.	チーム名	設定ch
1	TANUKI	9
2	Team－Q	9
3	チームうどん	9
4	MTYOBs	5
5	reRo	5
6	ロボ人	5

★チャンネル設定（NRC－10・NRC－20共通）

①コントローラのL2ボタンを押しながら電源を入れます。
コントローラのL2のLEDが点滅した後、全消灯します。全消灯したらL2ボタンを放してください。

②L2ボタンを離すと現在のチャンネルがLEDで表示されます。
表示は2進数になっていますので、下表を参考にチャンネルを確認してください。

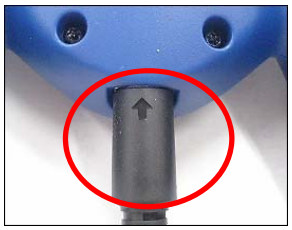
チャンネル	LED			
	L1	L2	R1	R2
1ch	●	●	●	○
2ch	●	●	○	●
3ch	●	●	○	○
4ch	●	○	●	●
5ch	●	○	●	○
6ch	●	○	○	●
●→消灯、○→点灯				

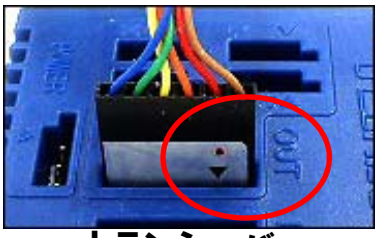
チャンネル	LED			
	L1	L2	R1	R2
7ch	●	○	○	○
8ch	○	●	●	●
9ch	○	●	●	○
10ch	○	●	○	●
11ch	○	●	○	○
12ch	○	○	●	●
13ch	○	○	●	○

③L2ボタンを押すとチャンネルの値が1ずつ増加していきます。
なお、この時にL1ボタンを押すとアンテナの切替えができます。
L1ボタンを押すたびに、LEDが点滅→点灯→点滅・・・と切り替わります。
LEDが点灯していると内部アンテナ、点滅していると外部アンテナとなります。
通常は内部アンテナ設定で使用してください。
※アンテナの切替機能はNRC－10（青い新RC）のみの機能となります。

④指定のチャンネルになったら、L1とL2ボタンを同時に2秒間押して設定をコントローラに記憶させてください。チャンネル設定の記憶が完了すると、LEDが左右に流れるように点灯を繰り返しますので、一旦電源を切り、次ページのペアリングを行って下さい。なお、この際、LEDが左右2個ずつ交互に点滅した場合は何らかの異常が発生していますので、①から再度、作業をお試しください。

★ペアリング（NRC－10※青い新ラジコンシスム）
① コントローラとトランシーバのOUTポートを設定ケーブルで接続してください。

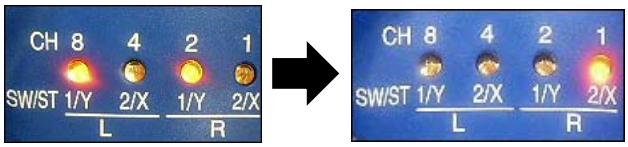

コントローラ



トランシーバ

コネクタの向きに注意！！
トランシーバのOUTポートに接続するときは、コネクタの▼とポートの▼を合わせて接続してください。

②コントローラの**L1ボタン・R1ボタン**を同時に押しながら電源を入れてください。
L1・R1のLEDが点滅した後、R2のLEDが点滅します。



③トランシーバの電源を入れるとペアリングが行われます。
ペアリングが完了するとLEDが左右に流れるように点灯を繰り返しますので、電源を切り、設定ケーブルを外してからご使用ください。
なお、この際、**LEDが左右2個ずつ交互に点滅**した場合は何らかの異常が発生していますので、**①から再度、作業をお試しください。**

★ペアリング（NRC－20 ※黒い新ラジコンシスム）
①コントローラの**L1ボタン・R1ボタン**を同時に押しながら電源を入れてください。
L1・R1のLEDが点滅した後、R2のLEDが点滅します。

②NRC－20 は赤外線通信でペアリングを行います。コントローラとトランシーバの赤外線送受信部を近づけ、トランシーバの電源を入れてください。

コントローラ

トランシーバ

トランシーバの赤外線送受信部はやや奥にありますので、ロボットから取り外して行ってください。

③トランシーバの電源を入れるとペアリングが行われます。
ペアリングが完了するとLEDが左右に流れるように点灯を繰り返しますので、一度、電源を切ってからご使用ください。
なお、この際、**LEDが左右2個ずつ交互に点滅**した場合は何らかの異常が発生していますので、**①から再度、作業をお試しください。**